# ■ DESCRIPTION OF RELEVANCE BETWEEN THE SUBJECT APPLICATION AND JP-B-43-1693

In a second embodiment as shown in Fig. 6, a loader 61 includes a boom 67, a boom ram 68, a bucket carrier 69, an excavating bucket 70, and a link device. The link device includes a reciprocal hydraulic ram 72, a lever device 73, and links 74, 75. The lever device 73 includes a cylindrical member 92, a lever arm 93, a lever arm 94, and a pair of lever arms 95.

Dimensions and relative positions of members of the link device allow a front extending portion of the bucket carrier 69 to be substantially horizontal and the bucket 70 to be tightly engaged with the bucket carrier 69 when the boom 67 is at the lowest position shown in Fig. 6 and the bucket inclination ram 72 is completely retracted.

When the boom 67 is lifted to an elevated position as shown in Fig. 8 and the ram 72 is completely extended, an opening of the bucket faces substantially upward. As is known from comparison between Figs. 6 and 9 showing the rams 72 that are activated substantially to the same extent, in both positions, a bottom wall of the bucket 70 is horizontal. In Fig. 10, the bucket inclination ram is substantially completely retracted and the bucket is turned over at an elevated dumping position. When the ram 72 is lowered from the elevated dumping position shown in Fig. 10 with the ram 72 being partly extended as shown in Fig. 9, the bucket 70 automatically returns to a ground excavation position as the boom 67 reaches the lowest position.

# 特 許 公 報

特許出願公告 昭 43-1693 公告 昭43.1.22 (全14頁)

トラクターローダー

特 願 昭 39-15694

出 願 日 昭 39.3.23

発 明 者 ソアヴアルド・ジー・グランリツ

1

アメリカ合衆国イリノイ州リバー テイヴイル・イースト・オースチ

ン・アベニユー219

同 アーサー・エル・コリンス

アメリカ合衆国イリノイ州リバーデイル・エイムス・ストリート

3 1 6

出願人 インターナショナル・ハーベスタ

ー・コムパニー

アメリカ合衆国イリノイ州 60611・シカゴノース・ミシ ガン・アベニユー401

代 表 者 イー・エフ・シュナイダー

代 理 人 弁理士 中松澗之助 外3名

### 図面の簡単な説明

第1図は本発明によるトラクターローダーの一 実施例の側面図であり、第2図は第1図に示すト ラクターローダーの平面図であり、第3図はバケ ツトを高揚程位置にした状態を示す第1図のトラ クターローダーの側面図であり、第4図はバケツ トを半ばダンプした位置における第3図の機構の 部分図であり、第5図はバケツトを完全にダンプ した位置における第4図と同様な図であり、第6 図は本発明の他の実施例の側面図であり、第7図 は第6図に示すトラクターローダーの平面図であ り、第8図はバケットを高揚程位置にした状態を 示す第6図のトラクターローダーの側面図であり、 第9図はバケットを半ばダンプした位置における 第8図の機構の部分図であり、第10図はバケツ トを完全にダンプした位置における第9図と同様 な図である。

## 発明の詳細な説明

本発明はトラクターローダー、特にフロント形式のトラクターローダーにおける新規な高揚程装置に関するものである。

本発明の主目的は、かなりの高さにおいてバケットのダンプができるようなフロント形式トラクターローダー用の新規なローダー装置を提供することにある。

本発明の他の目的は、堀削および運搬作業中におけるトラクターローダーの全長が、高揚程位置におけるパケットのダンプの際のダンプ高さおよびリーチの割に小さくなるようなフロント形式トラクターローダー用の新規なローダー装置を提供することにある。

本発明の第3の目的は、高揚程位置におけるバケットのリーチを大きくしかつバケットの転覆を可能にするためにバケット傾斜ラムの移動範囲を増加させるようなフロント形式トラクターローダー用の新規なローダー装置に関するものである。

本発明の第4の目的は、バケットを地面堀削位 置から上昇させたとき、積載バケットの運搬に便 利なように開口部が上方に向くまでバケットが後 向きにピポット運動でき、かつ地面上相当な高さ においてバケットをダンプ位置までピポット運動 させ得るような新規な運動増幅装置を有するフロ ント形式トラクターローダー用の新規なローダー 装置を提供することにある。

本発明の第5の目的は、バケットと、バケットキャリヤーと、バケットおよびバケットキャリヤーを同時にピボット運動させてかなりの高さにおいてかなりのリーチでバケットをダンプさせるようなダンプ装置とから成るフロント形式トラクターローダー用の新規なローダー装置を提供することにある。

本発明の他の目的および特徴は以下の説明および図面により明瞭になるであろう。

以下に示す実施例は、望ましい実施例であり、 本技術分野において熟練した者は本発明の意図お よび要旨から外れることなく本実施例を変更する ことができることは勿論である。

本発明のトラクターローダーは4輪ゴムタイヤ式トラクターから成り、該トラクターの前部には前方に延びるローダー装置が装着されている。本発明はクローラー式トラクターのような他の形式のトラクターにも適用できる。

本ローダー装置はブームとバケツトキャリャーとバケツトとリンク装置とを包含する。ブームは

トラクターにピボット結合されトラクターの前方へ伸びている。バケットキャリャーはブームの前端にピボット結合されている。バケットは底壁の前縁において、バケットキャリヤーの前端にピボット結合されている。リンク装置はトラクターとブームとバケットとバケットキャリヤーとの間においてピボット結合されている。

本発明の第1の実施例においては、トラクター の両側のリンク装置は 1 対のレバーと往復運動式 油圧モーターとケーブルとを包含している。 1対 のレバーの一端は相互にピボツト結合され、1方 の他端はブームの中央部にピボツト結合され、他 方のレバーの他端はバケツトキャリヤーにピボツ ト結合されている。往復運動する油圧ラムがブー ムをトラクター上に支持するピン装置上にピボツ ト支持され、さらに該ラムはレバーの一方にピボ ツト結合されている。ケーブルの一端はブームの 中央部に結合され、バケツトキャリヤーに支持さ れた滑車を経てバケツトの下部に結合されている。 ブームが地面の高さまで降され、リンク装置の往 復運動式油圧ラムが引込まれると、バケツトは第 1 図に示す堀削位置になる。次にリンク装置の往 復運動式油圧ラムを作動させずにブームを第3図 に示す高揚程位置に上昇させると、バケツトの開 口部が第3図に示すようにほぼ上方に向いた位置 になる。第4,5図は往復運動式油圧ラムを部分 的に伸ばしまたは完全に伸ばして、バケットを第 3 図の高揚程運搬位置からダンプ位置へ移動させ た状態を示している。図面から知り得るように、 往復運動式油圧ラムが伸びると 2作動が同時に発 生する。即ち、キャリヤーが下向にピボツト運動 し、バケツトがキャリヤーに対してピボツト運動 する。バケツトのピボツト運動はケーブルのバケ ツトを持ち上げる力により発生する。

本発明の第2の実施例のリンク装置は、ブームの中央部にピボツト支持されたレバー装置と往復運動式油圧ラムと多数のリンクとから成る。ブームによりピボツト支持されたレバー装置は、上向きの第1レバーと下向きの第2レバーと同じして、向きの1対の第3レバーとを有する。上向きレバーは油圧ラムの一端にピボツト結合され、加圧ラムの他端はトラクターにピボツト結合されれている。第2レバーは1個のリンクを介してバケツトマリヤーにピボツト結合されている。1対の第3レバーは他のリンクを介してバケットの下部にピボット結合されている。加圧ラムが伸びてブームが最下方位置にあるとき、バケットは第6図に示す

掘削位置にある。次に油圧ラムは完全に伸ばしたまま、ブームを第8図に示す高揚程位置に上昇させると、バケットおよびキャリヤーは図示したように開口部をほぼ上方に向けた位置になる。第9図および第10図は油圧ラムを引込んだときの、バケットキャリヤーとバケットの運動を示している。第9図においては、往復運動式油圧ラムは半ば引込まれ、かつキャリヤーは前端が下るようにピボット運動しバケットはキャリヤーに対しダンプ位置にピポット運動している。第10図に示す油圧ラムの完全引込位置においては、バケットキャリヤーの延長アームはほぼ水平で、バケットキャリヤーに対しダンプ位置にピボット運動している。

本発明の両実施例を示す図面から知り得るように、バケットの地面に対するダンプ位置への移動は2つのピボット運動の組合わせである。即ち、ブームに対するキャリヤーのピボット運動とキャリヤーに対するバケットのピボット運動である。かような配列により、相当な高さにおいてバケットの実施例においても、バケットを完全にダジオるときバケットキャリヤーの前端が下向位置におけるバケットキャリヤーの前端はほぼ水平である。両実施例のこの特徴により、バケットのリーを長く取ることができる。

本発明の他の特徴は、油圧ラムの作動によりバケットキャリヤーのダンプ位置へのピボット運動 に加えてバケット自体のダンプ位置へのピボット 運動が発生するので、リンク装置の油圧ラムの行程は過大にする必要がないことである。

さらに本発明の他の特徴は、キャリヤーのブームに対するピポツト運動とバケツトのキャリヤーに対するピポツト運動とが同時に生ずるので、バケツトのダンプ時間が比較的短いことである。さらに、バケツトを完全ダンプ位置から運搬位置へ迅速に戻すことができるのも本発明の特徴であり、該運搬位置からブームを地面まで降下させるとバケットは自動的に堀削位置になる。

詳細に説明すると、本発明の第1の実施例は、トラクター10と該トラクターに作動的に支持され前方に伸びるローダー11とを包含する。トラクター10は4輪ゴムタイヤ式であり後輪12と前輪13とを有する。トラクター10の後端には

ェンジン室 14 があり、該エンジン室 14 があり、該エンジン室 14 の前方には運転席 15 が設けられている。運動席 15 には操向輪 16 が装着されている。

ローダー1 1 はブーム 2 0 とブームの油圧ラム 2 1 とバケットキャリヤー 2 2 と堀削バケット 2 3 とリング装置とを包含する。リング装置はバケット傾斜用の油圧ラム 2 5 とレバー 2 6 とレバー 2 7 とケーブル 2 8 とを包含する。ブーム 2 0 とブームラム 2 1 とリンク装置とは 2 組形成され、トラクター 1 0 の両側に各 1 組配置されバケットキャリヤー 2 2 とバケット 2 3 とに結合されている。以下の説明においては、トラクター 1 0 の片側に配置された 1 組について記述すれば充分であろう。

ブーム20の後端はピン装置30によりトラクター10にピボツト結合されている。ブーム20の前端はトラクター10の前方に伸びている。ブーム20の後部は比較的幅の広い板により製作されている。ブーム20の先端はロツド端部がピン装置のほぼ垂直下方にあるピン装置31によりブーム20にピボツト結合されたブーム油圧ラム221により昇降される。

油圧ラム21の頭部はピン装置33により金具32にピボット結合されている。金具32は、油圧ラム21が引込まれたとき、該油圧ラム21がほば水平になり、ブーム20の先端が最下方位置になるようなトラクター10の後部側方位置に装着されている。

バケットキャリャー22はL形であり、多数の 部材から成つている。バケツトキャリヤー22は 以下に述べるような特定フレーム構造にする必要 はなく、バケツトキヤリヤー22としての機能を 果すに必要な他の形状にしてもよい。第1実施例 のバケットキャリヤー22は1対のし形部材36 と他の1対の同形部材37とから成り、1対の部 材37を第2図に示すように1対の部材36間に 互に間隔をもつて配置する。副部材38を溶接等 により部材 3 6 , 3 7 の上端に固定する。 1 対の 部材37は両者間に固定された部材39によりさ らに結合されており、部材36,37の下部前端 は切削縁40により結合されている。バケットキ ャリヤー22としての強固なフレーム構造を構成 するために、部材36,37間に他の結合部材を 使用してもよい。バケットキャリヤー22には、 さらにバケツト23をヒンジ結合するためのヒン ジ装置41が、切削縁40の直後に横方向に装着 されている。バケットキャリヤー22の後下方部 分は、ピン装置43によりブーム20の前端にピ ボット結合されている。各ブーム20の前端は、 それぞれ部材36の一方と部材37の一方との間 に挿入され、ピン装置43が部材36,37およ びブーム20の前端の適当な開口部に挿入されて いる。

リンク装置の一機能はブームに対するバケット キャリヤーの姿勢を制御することである。リンク 装置の往復油圧ラム25即ちバケツト傾斜ラムは 頭部がピボツト装置30によりトラクター10に ピボット結合されている。従つて、バケット傾斜 ラム25は、ブーム20の後端と同一軸まわりに、 トラクターに対してピボツト運動することができ る。油圧ラム25のロツド側端部は、レバー26 の両端の間で、ピン装置45によりレバー26に ピボツト結合されている。レバー26の上端はピ ン装置46によりブーム20のプレート部にピボ ツト結合されている。ピン装置46はプレート部 のピン装置30の前方に配置されている。ピン装 置45はレバー26の両端間の下端付近に配置さ れている。レバー26の下端はピン装置47によ りレバー27の一端にピボツト結合されている。 レバー27の他端はトラクター10の前方に伸び バケツトキャリヤー22の部材36の一方と部材 37の一方との間に達している。レバー27の前 端はピン装置48によりバケツトキャリヤー22 にピボット結合されている。ピン装置48はブー ム20をキャリヤー22にピボツト結合するピン 装置43の垂直上方において部材36,37に軸 着されている。リンク装置の各部材は、ブーム 20が第1図に示すように最下方位置にあり油圧 ラム2 5が引込まれているとき、バケツトキャリ ヤー22の前方延伸部が地面の高さにおいてほぼ 水平になり、かつブーム20が第3,4,5図に 示すように高揚程位置にあり油圧ラムが第5図に 示すように完全に延長された状態にあるとき、バ ケツトキャリヤー22の前方延長部がほぼ水平に なるような寸法および位置にある。キャリヤー 22を第1図に示すような状態で上昇させると、 キャリャー22は水平に対し後方にピボツト運動 し、ブーム20が高揚程位置になつたとき第3図 に示すような姿勢になる。油圧ラム 25 を半ば延 長すると、バケツトキヤリヤー22はブーム20 または水平に対し第4図に示す位置になる。第3, 4,5図を比較して知り得るように、第4図に示 すバケツトキャリヤーの位置は第3図および第5

図に示す位置の中間である。

バケツトであるならば、どのような形状および構造のものでもよい。キャリヤー22の切削縁がバケット23の切削縁としての作用をなす。バケット23は離れて配置された1対の側壁を包含し、両側壁はバケット23の上壁と後壁と底壁とを形成する曲板51により結合されている。曲板51の曲率はキャリヤー22の曲率にほぼ合致し、従つてバケット23は第1図に示すようにキャリヤー22により支持される。バケット23の底壁の前縁にはヒンジ装置41を装着するための余剰部分が形成されており、バケット23はヒンジ装置41を装着するための余剰部分が形成されており、バケット23はヒンジ装置41により、切削縁40の直後に配置された横軸まわりにピボット運動を行うことができる。

バケツト23のキャリヤー22に対する姿勢は ケーブル28を包含するリンク装置と重力とによ り制御される。ケーブル28の一端はブーム20 の中央部においてフツク53に固定されている。 ケーブル28はフツク53から前上方に延びてい る。滑車54はバケツトキャリヤー22の部材 37と部材36の上端にピン装置55によりピボ ツト支持されている。ケーブル28は滑車54か ら下向きに延びて、バケット23の後壁を通り底 壁のアンカー56に結合されている。滑車54は、 バケツトキャリヤー22のブーム20に対する角 度の変化に応じてケーブル28に作用し、バケツ ト23の後端を持ち上げてバケツト23をダンプ 位置に動かす。キャリヤー22のブーム20に対 する角度変化は図面に明瞭に示してある。第1, 3 図から知り得るように、滑車 5 4 からフツク 53とヒンジ装置41とを結ぶ線に至る距離は両 図面間においてほぼ同一である。この距離は第4 図における同様な距離よりも小さく、第4図にお ける距離は第5図における同様な距離よりも小さ い。第1図におけるピン装置43からフツク53 に至る線とピン装置43から滑車54に至る線と のなす角は鋭角であるが、第4図においては、こ の角はほぼ直角であり、第5図においてはこの角 は鈍角でありバケツト23内の積載物の重心はヒ ンジ装置より前方に移動しバケツト内の積載物を ダンプする。バケツト23の第3図に示す位置か ら第4図に示す位置を経て第5図に示す位置に至 るまでのダンプ速度は、バケツト23が第5図に 示すダンプ位置に接近するに従つて急速に増加す る。バケツトが空で第5図に示す位置にあるとき は、空バケットの重心位置はヒンジ装置4の後方 にあり、従つて空バケツトは重量によりキャリヤー22に戻ろうとする傾向を示す。油圧ラム21を引込んでブーム20を降下させると、バケツト23はケーブル28によりバケツトキャリヤー22上に下され、バケツト23の重心位置はヒンジ装置41からさらに後方へ移動する。ブーム20が第1図に示す位置に戻されると、バケツト23は再び第1図に示す位置に戻る。

以上の説明から明らかなように、ブーム20が 第3図に示す高揚程位置にあるとき油圧ラム25 を伸ばすと、キャリヤー22は下向きにピボット 運動し、同時にバケツト23もキャリヤー22に 対してピボツト運動し積荷状態のバケット23は 第5図に示すようにほとんど転覆状態またはダン プ位置になる。第3図における実線と破線で示し たローダー位置を比較して知り得るように、トラ クターローダの堀削および運搬作業中において、 該トラクターローダーの全長は比較的短く、バケ ツトおよび積載物はトラクターの前端に接近した 位置で支持されている。第5図を参照して知り得 るように、トラクターローダーのバケツトの高揚 程ダンプ位置におけるリーチはかなり増加してお り、ダンプトラツクまたは貯蔵所の中央部または 向う寄りにダンプすることができ、かつ相当に高 い位置においてダンプすることができる。さらに ダンプ中のバケツト23の加速により自洗現象が 生じ、粘着性材料をバケツト23から落すことが できる。

次に第2実施例について詳述すると、本実施例はトラクター60と該トラクター上に作動的に支持されかつ該トラクターから前方に延伸するローダー61とから成つている。トラクター60は第1実施例のトラクター10より一般に大型であり、4輪ゴムタイヤ式で後輪59と前輪62とを有する。トラクターの後端にはエンジン室63があり、エンジン室63の前方に運転席64がある。運転席64には座席65と操向輪66とが取付けられている。

ローダー61はブーム67とブームラム68と バケツトキヤリヤー69と堀削バケツト70とリンク装置とから成る。リンク装置は往復油圧ラム 72とレバー装置73とリンク74,75とから 成る。

ブーム 67とブームラム 68とはそれぞれ 2組 使用され、トラクター 60の両側に各1個配置されている。ブーム 67の一端は金具 77とピン装置 78とによりトラクター 68にピボット結合さ

れている。金具77はトラクター60の両側の運転席64の前方上に各1個固定されている。ブーム67の他端はトラクター60の前方に伸びている。各油圧ラム68のロッド端部はピン装置79によりブーム67の中央部にピボット結合されている。油圧ラム68の頭部はピン装置80によりトラクター60にピボット結合されている。従つて、油圧ラム68が伸びるとブーム67の先端は上昇し、油圧ラム68が引込まれるとブーム67が降下する。

バケツトキャリヤー69はL形で多数の部材か ら成つている。バケツトキャリヤー69は以下に 説明するような特定フレーム構造を有する必要は なく、キャリヤーとしての機能を果すに必要な他 の形状であつてもよい。バケツトキャリヤー69 は1対の枠材81と結合材82,83から成つて いる。1対の枠材81は第7図に示すように互に 離れて結合部材82,83により固定されている。 枠材81は第6図および第7図に示すようにL形 側面形状と L形平面形状を有する。結合部材 8 2 はほぼL形で1対の枠材81の上端間に固定され ている。結合部材83は枠材81の水平アーム部 間に固定されている。ブーム67の先端部はピン 装置84によりバケツトキャリヤー69にピボツ ト結合されている。ピン装置84はブーム67の 前端の適当な開口部とキヤリヤー69の枠材81 の直立部中央付近において枠材81に形成された 適当な開口部を通つて装着されている。バケツト キャリャー69の1対の枠材81の前端は間にバ ケット70を受けるに充分な距離だけ離れて配置 され、バケツト70をバケツトキャリャー69の 前端にピボット結合するためのピン装置85を包 含する。

バケット70はどのような構造でもよく、互に離れて配置された1対の側壁86を包含し、両側壁86はバケット70の上壁と後壁と底壁とを構成する曲板87により結合されている。バケット70の底壁の前縁には堀削縁83が支持されている。曲板87の曲率はバケットキャリャー69の曲率にほぼ合致し、従つてバケットはキャリャー69上に固く支持される。バケット70は堀削縁88の直後においてピン装置85によりバケットキャリャー69にピボット結合されている。

バケツトキャリヤー69のブーム67に対する ピボツト位置とバケツト70のキャリヤ69に対 するピボツト位置とを制御するリンク装置は油圧 ラム72により駆動される。油圧ラム72は普通 はバケツト傾斜ラムと呼ばれている。バケツト傾斜ラム72の頭部はピン装置91により1対のフランジ90にピボツト結合されている。フランジ90は前下方に傾斜してトラクター60の前部上端を構成する板材に固定されている。フランジ90は該板材上に配置され、ピン装置78のほば水平方向前方においてピン装置91を支持する。バケツト傾斜ラム72のロツド端部はレバー装置73にピボツト結合されている。

レバー装置 7 3 は円筒形部材 9 2 とレバーアー ム93とレバーアーム94と1対のレバーアーム 95とから成る。円筒形部材 92はブーム 67の 中央部付近の間にピン装置96によりピボツト支 持されている。レバーアーム93は溶接等の方法 により円筒形部材92に固定され、該円筒形部材 の中央部付近から放射方向に伸びている。レバー アーム 9 3 の延長端部はピン装置 9 7 により油圧 ラム72のロツド端部にピボツト結合されている。 従つて、ブームが第6図に示すように下げられた 位置にあるとき、レバーアーム93は上方に向い ている。他のレバーアーム94,95は溶接等に より円筒形部材92に固定されレバーアーム93 とほぼ反対方向に伸びている。レバーアーム94 は円筒形部材92のほぼ中央部に配置され、1対 のレバーアーム95は円筒形部材92の両端に配 置されている。かような配置により、バケツト傾 斜ラム72が伸びるとレバーアーム94,95は 第6図の右回りに回転し、ラム72が引込まれる とレバーアーム94,95は左回りに回転する。

レバーアーム94の下端はピン装置100によりリンク74の一端にピボツト結合され、リンク74の他端はピン装置99により1対のフランジ98にピボツト結合されている。1対のフランジ98はピン装置84の上方においてバケツトキャリヤー69に固定されている。さらに、フランジ98は第7図より知り得るように、結合部材82のほぼ縦中心線上に装置されている。

レバーアーム 9 5 の下端はピン装置 1 0 1 により一方のリンク 7 5 の一端にピボツト結合されている。リンク 7 5 の他端はピン装置 1 0 3 により 1 対のフランジ 1 0 2 の間にピボツト結合されている。各対のフランジ 1 0 2 は溶接等の方法によりバケット 7 0 の底壁の下部に固定されている。

リンク装置の各部材は、ブーム 6 7 が第 6 図に示す最下方位置にあり、バケツト傾斜ラム 7 2 が完全に引込まれた状態にあるとき、バケツトキャ

リャー69の前方延長部がほゞ水平でバケツト 70はバケツト69に固く係合するような寸法お よび相対的位置にある。この第6図に示す状態は バケット70の堀削位置である。次に、ブーム 67が第8図に示す高揚程位置に上げられ、ラム 72が完全に伸ばされたとき、バケツトの開口部 はほゞ上方に向く。次にラム72を半ば引込むと、 レバー装置73は図における左回りにある程度ピ ボツト運動する。このレバー装置73のピボツト 運動はリンク74,75を経て伝達され、第9図 に示すようにバケツトキャリヤー69にブーム 67に対する右回りピボツト運動を行わせ、バケ ツト70にバケツトキャリャー69に対する右回 りピボツト運動を行わせる。ラム72がほゞ同程 度作動した状態を示す第6,9図の比較から知ら れるように、バケツト70の底壁は共に水平であ る。即ち、バケツトを第8図に示す位置にするた めには、ブーム67を上げたとき油圧ラム72を 完全に伸ばす必要があることが知られる。

第10図はバケット傾斜ラムをほゞ完全に引込んでバケットを転覆させ高揚程ダンプ位置にした状態を示している。バケットキャリヤーの前方延長部はほゞ水平になり、バケット70はほとんど下向きのダンプ位置になつている。バケット90 ラム72を作動させることにより、バケット70とバケットキャリヤー69とが同時にピボット運動するので、このように望ましいバケットの姿勢が得られる。

第10図に示す高揚程ダンプ位置からラム72を第9図のように半ば伸ばしブーム70を下げると、ブーム67が最下方位置に達したときバケット70は自動的に地上堀削位置に戻る。

本発明の第1実施例におけると同様に、本発明の第2実施例の堀削および運搬作業においても、トラクターローダーの全長は比較的短く、バケツトおよび積載物はトラクターの前端付近において支持される。さらに、高揚程位置におけるトラクターローダーのリーチも同様にかなり増大され、ダンプトラツクまたは貯蔵所の中央部または向う寄りにダンプすることができ、バケツトのダンプ高さを大にすることができる。

また図示していないが、弁、ポンプ、導管等を含む適当な油圧回路装置を使用して、本発明の両実施例における各油圧ラムをトラクターの運転者の制御のもとに選択的に作動させることを意図するものである。この油圧回路装置は公知の適当な構成によればよい。

本発明の要旨並びに特徴を記載すれば次のよう である。

- 1 トラクターにピボツト結合され前記トラクタ - の前方へ伸びるブームと、前記ブームの前端 を高揚程位置に上げるため前記ブームをピボツ ト運動させる装置と、横軸まわりに曲つた後壁 を有するバケツトと、前記バケツトの前記後壁 の曲率に合致するように曲つた後部を有して前 記バケットを受けることができかつ前記バケツ トの曲つた後壁から前記バケツトの下方を通り 前記バケツトの底壁の前縁に至る基底部が形成 されたバケツトキャリヤーと、前記バケツトの 前記底壁の前縁を前記キャリヤの前記基底部の 前端にピボツト結合する装置と、前記キヤリヤ の曲つた後部を前記ブームの前端にピボツト結 合する装置と、前記トラクターと前記ブームと 前記キャリヤーと前記バケットとの間に結合さ れ前記ブームの高揚程位置において前記バケツ トの開口部がほゞ上方を向くように前記バケツ トの位置を定めるリンク装置とから成り、前記 リンク装置は油圧モーターを包含し前記油圧モ ーターの作動に応じて前記ブームの高揚程位置 において前記キャリヤーを前記ブームに対して ピボツト運動させ同時に前記バケツトを前記キ ヤリヤーに対しダンプ位置までピボツト運動さ せるようなトラクターローダー。
  - トラクターにピボツト結合され前方に伸びる ブームと、横軸まわりに曲つた後壁を有するバ ケツトと、前記バケツトの後壁の曲率に合致す るように曲つた後部を有し前記バケツトを受け ることができるバケツトキヤリヤーと、前記バ ケツトと前記キャリヤーとをピボツト結合する 装置と、前記キャリヤーの曲つた部分を前記ブ ームの前端にピボツト結合する装置と、前記ト ラクターと前記ブームと前記キヤリヤーとの間 にピボツト結合されモーターの作動に反応して 前記キャリヤーを前記ブームに対しピボツト運 動させるリンク装置と、前記バケツトに結合さ れ前記リンク装置と対応して前記モーターの作 動に応じて前記バケツトを前記キヤリヤーに対 しピボツト運動させる装置とから成り、前記キ ヤリヤーには前記バケットの曲つた後壁から前 記バケツトの下部を通つて前記バケツトの底壁 の前縁に伸びる基底部が形成され、前記バケツ トと前記キャリヤーとをピボツト結合する装置 は前記バケツトの前記底壁の前縁を前記基底部 の前端に結合するようなトラクターローダー。

- 3 トラクターにピボツト結合され前方に伸びる ブームと、前記ブームの前端を高揚程位置に上 げるために前記ブームをピボツト運動させる装 置と、横軸まわりに曲つた後壁を有するバケツ トと、前記バケツトの前記後壁の曲率に合致す るように曲つた後部を有して前記バケツトを受 けることができかつ前記バケットの前記曲つた 後壁から前記バケツトの下部を通り前記バケツ トの底壁の前縁に至る基底部が形成されたバケ ツトキャリヤーと、前記バケットの前記底壁の 前記キャリヤーの前記基底部の前端にピボット 結合する装置と、前記キャリヤーの曲つた後部 を前記ブームの前端にピボット結合する装置と、 前記トラクターと前記ブームと前記キャリヤー との間にピボット結合され前記ブームの前記高 揚程位置において前記バケットの開口部がほゞ 上向きになるように前記キャリヤーと前記バケ ツトとの位置を定めるリンク装置と、前記バケ ツトの底壁に結合された装置とから成り、前記 リンク装置は前記ブームが前記高揚程位置にな つたとき前記基底部がほゞ水平になるように前 記キヤリヤーを前記ブームに対しピボツト運動 させる油圧モーターを包含し、前記バケツトの 底壁に結合された前記装置は前記リンク装置に 対応し前記ブームが前記高揚程位置にあるとき 前記バケツトを前記キヤリヤーに対し同時にダ ンプ位置までピボット運動させるようなトラク ターローダー。
- トラクターにピボツト結合され前方に伸びる ブームと、前記ブームの前端にピボツト結合さ れたバケツトキヤリヤーと、前記キヤリヤーに ピボツト結合されたバケツトと、前記ブームと 前記キャリヤーとの間にピボツト結合されたレ バー装置と、前記キヤリヤーと前記ブームとの ピボット結合部のほぼ上方において前記キャリ ヤーに回転自在に支持された滑車と、一端が前 記ブームの両端の中間に結合され前記滑車上を 通過して前記バケツトとの結合部に至るケーブ ルと、前記トラクターと前記レバー装置との間 にピボツト結合された油圧モーターとから成り、 前記レバー装置と前記滑車と前記ケーブルとは 前記油圧モーターの作動に応じて前記キャリヤ ーが前記ブームに対してピボット運動し同時に 前記バケットが前記キャリヤーに対してダンプ 位置までピボット運動するように相対的に形成 配置されているトラクターローダー。
- 5 トラクターにピボツト結合され前方に伸びる

- ブームと、前記ブームの前端にピボツト結合さ れたバケツトキャリヤーと、バケツトと、前記 バケツトの底壁の前縁を前記キャリヤーの前端 にピボツト結合する装置と、前記ブームと前記 キヤリヤーとの間にピボツト結合されたレバー 装置と、前記キヤリヤーと前記ブームとの間の ピボツト結合部のほゞ上方において前記キャリ ヤー上に回転自在に支持された滑車と、一端が 前記ブームの両端の中間に結合され前記滑車の 上を通過して前記バケツトの底壁との結合部に 至るケーブルと、前記トラクターと前記レバー 装置との間にピボツト結合された油圧モーター とから成り、前記レバー装置と前記滑車と前記 ケーブルとは前記油圧モーターの作動に応じて 前記キャリヤーが前記ブームに対してピボツト 運動し同時に前記バケットが前記キャリヤーに 対しダンプ位置までピボット運動をするように 相対的に形成配置されているトラクターローダ
- トラクターにピボツト結合され前方に伸びる ブームと、前記ブームの前端を高揚程位置まで 上げるめ前記ブームをピボツト運動させる装置 と、前記ブームの前端にピボツト結合されたバ ケツトキャリヤーと、前記キャリヤーにピボツ ト結合されたバケツトと、前記トラクターと前 記ブームと前記キャリヤーと前記バケツトとの 間に結合され前記ブームの前記高揚程位置にお いて前記バケットの開口部がほゞ上向きになる ように前記バケットの位置を定めるリンク装置 と、前記リンク装置に包含され前記キャリャー の前記ブーム上におけるピボツト結合部のほゞ 上方において前記キャリヤーに回転自在に支持 された滑車と、前記リンク装置に包含され一端 が前記ブームの両端の中間に結合され前記滑車 の上を通過し前記バケットとの結合部まで達す るケーブルとから成り、前記滑車と前記ケーブ ルとは前記ブームの前記高揚程位置において前 記リンク装置の作動に応じて前記キャリヤーが 前記ブームに対しピポット運動し同時に前記バ ケツトが前記キャリヤーに対しダンプ位置まで ピボツト運動するように相対的に形成配置され ているトラクターローダー。
- 7 トラクターにピボツト結合され前方に伸びる ブームと、前記ブームの前端にピボット結合さ れたバケツトキャリヤーと、前記キャリヤーに ピボツト結合されたバケツトと、前記ブーム上 にピボツト支持され前記キャリヤーと前記バケ

ットとに結合されたレバー装置と、前記トラクターと前記レバー装置との間にピボット結合された油圧ラムとから成り、前記レバー装置は前記油圧ラムの作動に応じて前記キャリヤーが前記ブームに対しピボット運動し同時に前記バケットがダンプ位置ま79前記キャリヤーに対してピボット運動するように形成されているトラクターローダー。

- 8 トラクターにピボット結合され前方に伸びる ブームと、前記ブームの前端にピボット結合されたバケットキャリヤーと、バケットと、前記 バケットの底壁の前縁を前記キャリヤーの前端 にピボット結合する装置と、前記ブーム上にピ ボット支持され前記キャリヤーと前記バケット とにピボット結合されたレバー装置と、前記ブームとが記レバー装置との間にピボット結合 れた油圧ラムとから成り、前記レバー装置は前 記加圧ラムとから成り、前記レバー装置は前 記ガームに対しピボット運動し同時に前記バケットが前記キャリヤーに対しダンプ位置までピ ボット運動するように形成されているトラクターローダー。
- トラクターにピボツト結合され前方に伸びる ブームと、前記ブームの前端を高揚程位置まで 上げるために前記ブームをピボツト運動させる 装置と、前記ブームの前端にピボット結合され たバケツトキヤリヤーと、前記キヤリヤーにピ ボット結合されたバケットと、前記トラクター と前記ブームと前記キャリヤーと前記バケツト との間に結合され前記ブームの前記高揚程位置 において前記バケツトの開口部がほゞ上向きに なるように前記バケットの位置を定めるリンク 装置とから成り、前記リンク装置はレバー装置 と 1 対のリンクとを包含し、前記 1 対のリンク の一方は前記レバー装置と前記キャリャーとの 間にピボツト結合され、前記1対のリンクの他 方は前記レバー装置と前記バケツトとの間にピ ボット結合され、前記レバー装置と前記 1 対の リンクとは前記ブームの前記高揚程位置におい て前記レバー装置のピボット運動に応じて前記 キャリヤーが前記ブームに対しピボツト運動し 同時に前記バケツトが前記キャリヤーに対しダ ンプ位置までピボット運動するように相対的に 形成されているトラクターローダー。
- 10 トラクターにピボット結合され前方に伸びる ブームと、前記ブームの前端を高揚程位置に上 げるため前記ブームにピボット運動をさせる装

- 置と、前記ブームの前端にピボット結合された バケツトキヤリヤーと、バケツトと、前記バケ ツトの底壁の前縁を前記キャリヤーの前端にピ ボツト結合する装置と、前記トラクターと前記 ブームと前記キヤリヤーと前記バケツトとの間 に結合され前記ブームの高揚程位置において前 記バケットの開口部がほゞ上向きになるような 位置まで前記キャリヤーと前記バケツトとをピ ボツト運動させるリンク装置とから成り、前記 リンク装置はレバー装置と1対のリンクとを包 含し、前記1対のリンクの一方は前記レバー装 置と前記キャリヤーとの間にピボツト結合され、 前記 1 対のリンクの他方は前記レバー装置と前 記バケツトとの間にピボツト結合され、前記レ バー装置と前記1対のリンクとは前記ブームの 前記高揚程位置において前記リンク装置の作動 に応じて前記キャリヤーが前記ブームに対しピ ボット運動し同時に前記バケットが開口部の上 向きの位置からダンプ位置まで前記キャリヤー に対しピボット運動するように相対的に形成さ れているトラクターローダー。
- 11 トラクターにピボット結合され前方に伸びる ブームと、前記ブームの前端にピボット結合されたバケットキャリヤーと、前記キャリヤーに ピボット結合されたバケットと、前記トラクターと前記ブームと前記キャリヤーをの間にピボット が大結合されかつ前記キャリヤーを前記ブームに対しピボット運動させるための油圧モーターを包含するリンク装置と、前記バケットと前記リンク装置との間に結合され前記リンク装置に対して前記油圧モーターの作動に応じ前記バケットを前記キャリヤーに対しピボット運動させるリンクおよびレバー装置とから成るトラクターローダー。
- 12 前記トラクターにピボット結合され前方に伸びるブームと、前記ブームの前端にピボット結合されたバケットキャリヤーと、バケットと、前記バケットを底壁の前縁において前記キャリヤーの前端にピボット結合させる装置と、前記トラクターと前記ブームと前記キャリヤーを前記ブームに対しピボット運動させるための底壁に結合され前記リンク装置と前記バケットの底壁に結合され前記リンク装置に対応して前記キャリヤーに対しピボット運動させるレバーおよびリンク装置とから成るトラクターローダ

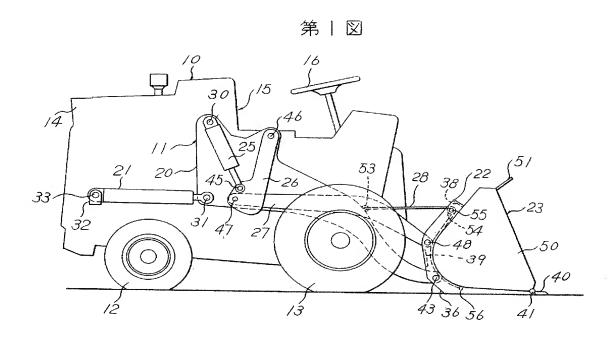
- --- o
- 13 トラクターにピボツト結合され前方に伸びる ブームと、前記ブームの前端を高揚程位置に上 げるために前記ブームをピボツト運動させる装 置と、前記ブームの前端にピボツト結合された バケツトキヤリヤーと、前記キヤリヤーにピボ ツト結合されたバケツトと、前記トラクターと 前記ブームと前記キヤリヤーとの間にピボツト 結合され前記ブームの前記高揚程位置において 前記バケツトの開口部をほゞ上方に向けるよう に前記キャリヤーと前記バケットとの位置を定 めるリンク装置と、前記リンク装置に包含され 前記ブームが前記高揚程位置にあるとき前記キ ヤリヤーを前記ブームに対しピボツト運動させ るための油圧モーターと、前記バケツトに結合 され前記リンク装置に対応して前記ブームの前 記高揚程位置において前記油圧モーターの作動 に応じ前記バケツトを開口部の上向きの位置か らダンプ位置までピボツト運動させるリンクお よびレバー装置とから成るトラクターローダー。
- 14 トラクターにピボツト結合され前方に伸びる ブームと、横軸まわりに曲つた後壁を有するバ ケツトと、前記バケツトの前記後壁の曲率に合 致するように曲つた後部を有して前記バケツト を受けることができかつ前記バケツトの後壁か ら前記パケツトの下方を通り前記パケツトの底 壁の前縁に至る基底部が形成されたバケツトキ ヤリヤーと、前記バケツトの前記底壁の前縁を 前記キャリヤーの前記基底部の前端にピボツト 結合する装置と、前記キヤリヤーの曲つた後部 を前記ブームの前端にピボット結合する装置と、 前記ブーム上にピボツト支持されかつ前記キャ リヤーと前記バケットの底壁とに結合されたレ バー装置と、前記トラクターと前記レバー装置 との間にピボット結合された油圧ラムとから成 り、前記レバー装置は前記油圧ラムの作動に応 じて前記キャリヤーが前記ブームに対しピボツ ト運動し同時に前記バケツトが前記キャリャー に対しダンプ位置までピボツト運動するように 形成されているトラクターローダー。
- 15 トラクターにピボット結合され前方に伸びる ブームと、横軸まわりに曲つた後壁を有するバケットと、前記パケットの前記後壁の曲率に合 致するように曲つた後部を有して前記パケット を受けることができかつ前記パケットの曲つた 後壁から下方を通り前記パケットの底壁の前縁 に至る基底部が形成されたバケットキャリャー

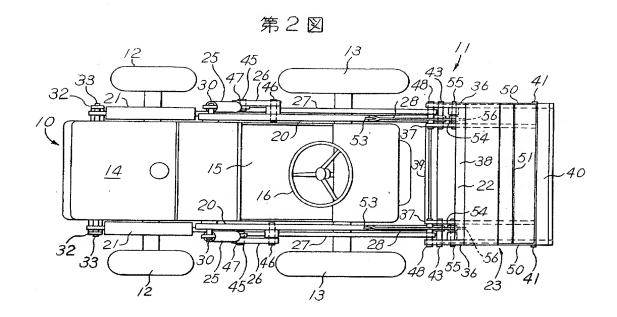
- と、前記バケットの前記底壁の前縁を前記キャリヤーの前記基底部の前端にピボット結合する 装置と、前記キャリヤーの曲つた後部を前記ブームの前端にピボット結合する装置と、前記キャリヤーを前記オーターと前記ガームと前記キャリヤーを前記ブームに対しピボット結合されモーターの作動にベットを置と、一端が前記リンク装置といるリンク装置とれたレバーおよびリンク装置とから成り、前記レバーおよびリンク装置にであるリンクをでして作動し前記バケットに対しピボットを置いたがあるようとの作動に応じて作動し前記バケットをであるようとのであるといるトラクターローダー。
- トラクターにピボツト結合され前方に伸びる ブームとの前記ブームの前端を高揚程位置に上 げるため前記ブームをピボツト運動させる装置 と、横軸まわりに曲つた後壁を有するバケツト と、前記バケツトの前記後壁の曲率に合致する ように曲つた後部を有して前記バケットを受け ることができかつ前記バケツトの曲つた後壁か ら下方を通り前記バケツトの底壁の前縁に至る 基底部が形成されたバケツトキヤリヤーと、前 記バケツトの前記底壁の前縁を前記キャリヤー の前記基底部の前端にピボツト結合する装置と、 前記キャリヤーの曲つた後部を前記ブームの前 端にピボツト結合する装置と、前記トラクター と前記キャリヤーとの間にピボット結合され前 記ブームの前記高揚程位置において前記バケツ トの開口部がほゞ上方を向くように前記キャリ ヤーと前記バケットとの位置を定めかつ油圧モ ーターとレバー装置とを包含して前記モーター の作動と前記レバー装置のピボツト運動に応じ 前記ブームの前記髙揚程位置において前記キャ リヤーの前記基底部がほゞ水平になるように前 記キヤリヤーを前記ブームに対しピボツト運動 させるリンク装置と、前記レバー装置に結合さ れたレバーアームと前記レバーアームと前記バ ケツトの底壁との間にピボツト結合されたリン クとから成り、前記レバーアームと前記リンク とは前記ブームが高揚程位置にあるとき前記油 圧モーターの作動と前記レバー装置のピボット 運動とに応じて前記キャリヤーと同時に前記バ ケツトを開口部の上向きの状態からダンプ位置 までピボツト運動させるように形成配置されて いるトラクターローダー。
- 17 トラクターにピボツト結合され前方に伸びる

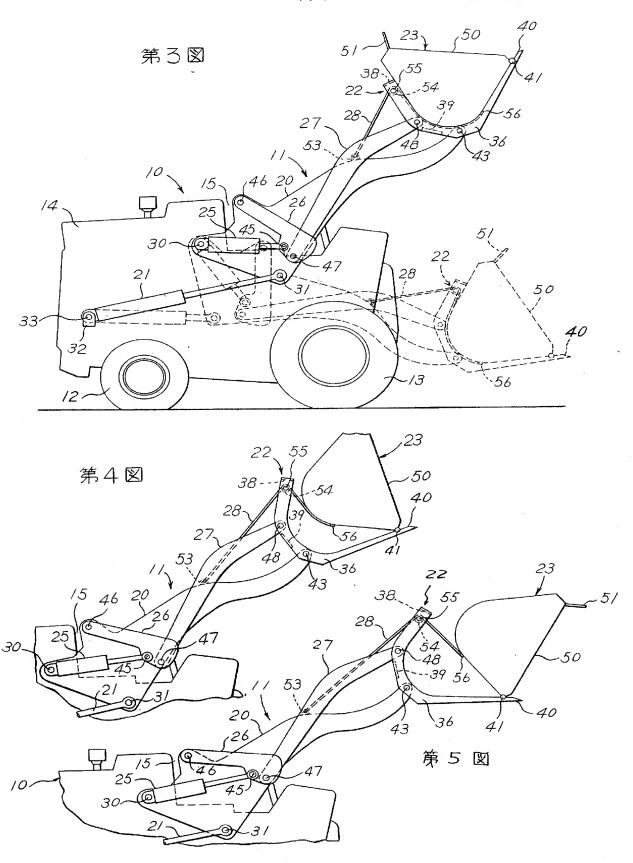
ブームと、前記ブーム上にピボツト装着されたバケツトキャリヤーとの前記キャリヤー上にピボット装着されたバケツトと、前記ブームにピボット装着されたリンクと、伸縮作動により前記リンクを前記ブームに対しピボット運動に応じる前記リンクのピボット運動に応じて前記サーを前記ブームに対しピボット運動に応じて前記オヤリヤーを前記サンクと前記キャリヤーの前記ブームに対するピボット運動に応じて前記バケットを前記キャリヤーに対しピボット運動にがカットを前記キャリヤーに対しピボット運動に応じてりために前記バケットと前記ブームとに結合された装置とから成るトラクターローダー。

## 特許請求の範囲

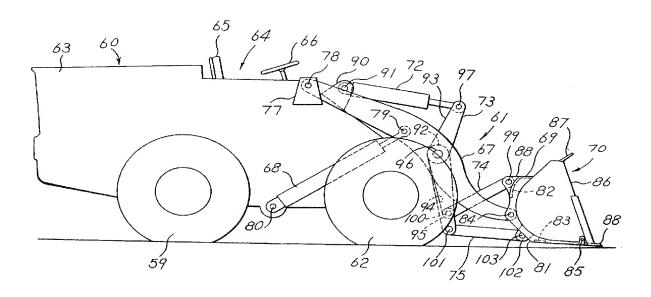
1 一端がトラクターにピボツト結合され他端が バケツトを支持するブームと、前記トラクターに 支持され前記トラクターに対して前記ブームをピ ボット運動させるための動力装置と、前記ブーム 上に支持され前記ブームに対して前記バケットを ピボツト運動させるための第2の動力装置とを有 する形式のトラクターローダーにおいて、前記ブ -ム20上にピボツト結合されたバケツトキヤリ ヤー22が設けられ前記バケツト23は前記キャ リヤーに載せられその側部は前記キャリヤーにピ ボット装置41されると共に、伸長不能な部材 28が前記バケツトを前記ブームに結合し、一端 48が前記キャリヤーにピボツト結合され他端が 前記ブームにピボツト結合された屈曲リンク装置 26,27が設けられ、前記第2の動力装置25 は前記ブームに対して前記キャリヤーをピボツト 運動させるに適した位置において前記リング装置 にピボツト結合され、しかして前記キヤリヤーの ピボット運動に伴なつて、前記伸長不能な部材が 前記バケツトを前記キヤリヤーに対してピボツト 運動させるようになつたことを特徴とするトラク ターローダー。







第6図



第7図

